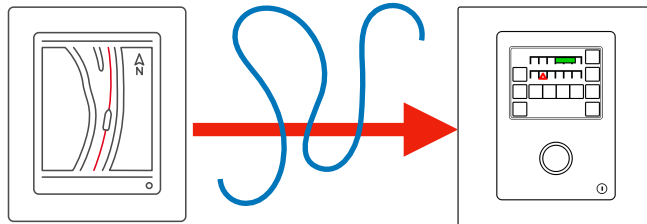


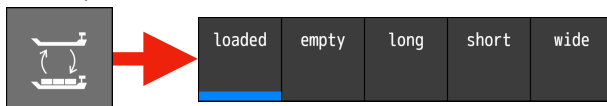
AlphaRiverTrackPilot – Snelstartgids

Vorbereiding

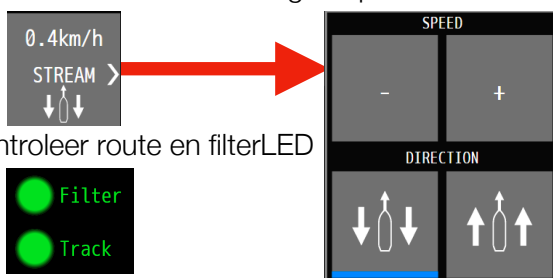
1. Selecteer route in TrackPilot of ECDIS



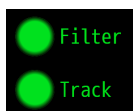
2. Selecteer profiel



3. Stroomsnelheid en -richting aanpassen



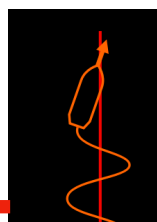
4. Controleer route en filterLED



5. Schakel TrackPilot in

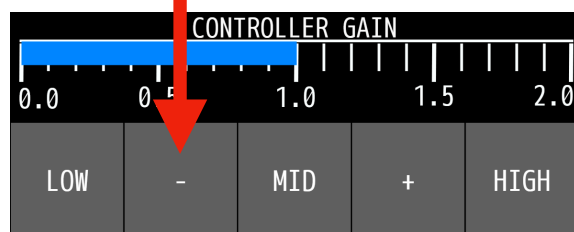
Slingeren

! Aan het slingeren rond de richtlijn



! Controleer de instellingen voor de stroomsnelheid

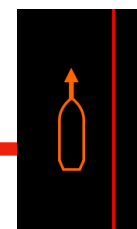
Verminder „gain regelaar“



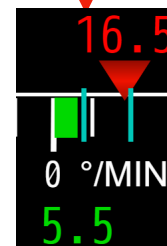
Test een paar minuten en stel zo nodig bij

Permanente afwijking van de route

! Permanente afwijking



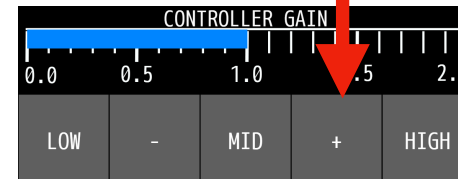
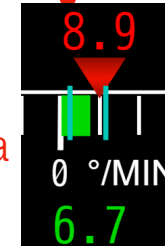
! Controleer de instellingen voor de stroomsnelheid



Nee

? Autopilot bereikt het setpoint en blijft binnen het toegestane bereik (blauw)?

Ja

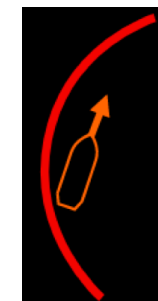


1. „Roerhoeveelheid“ verhogen
2. Verhoog de „gain regelaar“ in de instellingen
3. Controleer het Bochtaanwijzersignaal

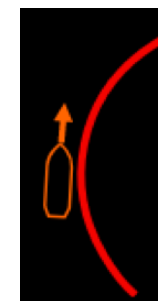
Afwijking in bochten

! Controleer de instellingen voor de stroomsnelheid

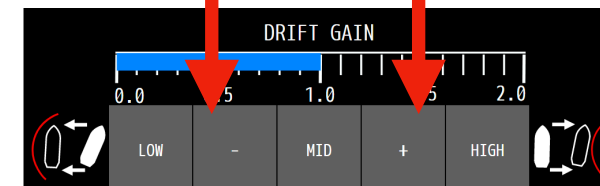
Binnenbocht



Buitenbocht



Driftversterking aanpassen



Test een paar minuten en stel zo nodig bij

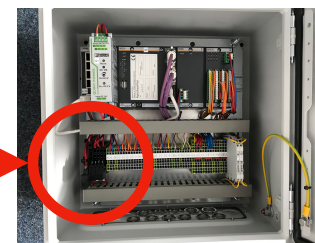
Overige

Controleer de systeemversie en het serienummer

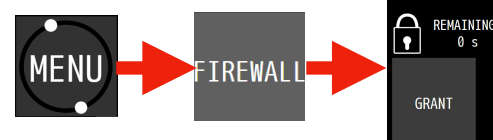


Herstart TrackPilot

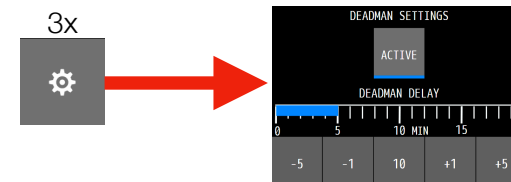
Open zekering F4, sluit na 3 seconden



Firewall uitschakelen



Stel deadman bewaking in



Gebruiksaanwijzing downloaden



ALPHATRON
Marine

powered by
argonics

AlphaRiverTrackPilot – Waarschuwingen en alarmen

Naam	Actie	Naam	Actie
Einde van de route nadert	• Selecteer een nieuwe route • Ga handmatig verder	Track te ver weg	• Schakel onmiddellijk uit • Controleer of de juiste route is geselecteerd • Selecteer een nieuwe route of ga handmatig verder
Positie onnauwkeurig	• Reset waarschuwing	Einde van de route bereikt	• Schakel onmiddellijk uit • Selecteer een nieuwe route of ga handmatig verder
Afstand tot track groot	• Controleren of de TrackPilot de besturingscommando's ontvangt en uitvoert • Reset waarschuwing	Te scherpe bocht	• Alarm bevestigen door TrackPilot uit te schakelen • Controleer de route op fouten (punten zeer dicht bij elkaar). • Kies een nieuwe route
GPS (2): Geen positie ontvangen	• Waarschuwing bevestigen en de correcte werking van de TrackPilot controleren • Verhoog de aandacht • Wacht om te zien of er weer gegevens worden ontvangen, ga zo nodig handmatig verder • Reset waarschuwing	Roerverandering te groot	• Bevestig het alarm door over te schakelen op handmatige besturing • Wacht tot de status van de TrackPilot terugkeert naar "GEREED" • Controleer in ECDIS of de positie van het schip op de kaart en de werkelijkheid overeenkomen • TrackPilot inschakelen • Verhoog de aandacht
GPS (2): Geen snelheid ontvangen	• Alarm bevestigen en correcte werking van de TrackPilot controleren • Fout nog steeds na 10 minuten? ➡ neem contact op met helpdesk, ga zo nodig handmatig verder	Positie onbruikbaar	• Bevestig het alarm door over te schakelen op handmatige besturing • Wacht tot de status van de TrackPilot terugkeert naar "GEREED" • Controleer in ECDIS of de positie van het schip op de kaart en de werkelijkheid overeenkomen • TrackPilot inschakelen • Verhoog de aandacht
GPS (2): Geen aansturing ontvangen	• Alarm bevestigen en correcte werking van de TrackPilot controleren • Fout nog steeds na 10 minuten? ➡ neem contact op met helpdesk, ga zo nodig handmatig verder	Stuurwacht alarm	• Bevestig het alarm door over te schakelen op handmatige besturing • Activeer de TrackPilot-modus opnieuw
Te lage vaarsnelheid	• Verhoog de snelheid of ga handmatig verder • Reset waarschuwing	Doel te dichtbij	• Alarm bevestigen • Ga handmatig verder en vergroot de afstand tot het AIS-doel of deactiveer TargetPilot
Stuurwacht waarschuwing	• Verplaats de track of druk op een knop op het touch display	Doel verloren	• Alarm bevestigen door TrackPilot uit te schakelen • Ga handmatig verder en selecteer een nieuw AIS-doel of deactiveer TargetPilot
Doel dichtbij	• Verminder snelheid of deactiveer TargetPilot of selecteer een ander doel	Botsing op komst	• Alarm bevestigen door TrackPilot uit te schakelen • Blijf handmatig varen en voorkom een botsing • De instelling van de argoLaneWarning bij vals alarm controleren
Doel verloren	• Verhoog de aandacht en / of selecteer een ander doel	Verbinding met autopilot verloren	• Onmiddellijk uitschakelen • Controleer de goede werking van alle apparaten • Contacteer de klantenservice
AIS: Geen gegevens ontvangen	• TargetPilot actief? ➡ verhoogde aandacht • AIS storing? ➡ onmiddellijk uitschakelen TargetPilot	I/O: Fout - Neem contact op met ondersteuning	• Onmiddellijk uitschakelen • Controleer de goede werking van alle apparaten • Contacteer de helpdesk
Botsing op komst	• Verschuif de huidige track • Wachten tot het schip de verschoven lijn heeft bereikt		
Voeding verkeerd aangesloten	• Neem contact op met dealer/installateur		
TrackPilot uitgeschakeld	• Activeer TrackPilot opnieuw indien nodig • Controleer de correcte werking van alle apparaten		
Einde van de veiligheidscontour nadert	• Selectie nieuwe veiligheidscorridor		
Limiet links/rechts overschreden	• Verplaats de track om het geplande pad binnen de veiligheidscorridor te houden		
Geen draaisnelheid ontvangen	• Controleer de correcte werking van alle apparaten. • Als deze waarschuwing niet vanzelf verdwijnt, neem contact op met de helpdesk		
ECDIS / Alphantron Display: Verbinding verloren	• (Her-)Start de ECDIS / het Alphantron bediendeel • Als deze waarschuwing niet vanzelf verdwijnt, neem contact op met de helpdesk		
AIS: Fout - Neem contact op met ondersteuning	• (Her-)Start de AIS • Als deze waarschuwing niet vanzelf verdwijnt, neem contact op met de helpdesk		