



Hinweis zu Fördermöglichkeiten

Das Bundesministerium für Digitales und Verkehr unterhält derzeit ein Förderprogramm zur nachhaltigen Modernisierung von Binnenschiffen. Dieses Förderprogramm wurde bis zum **31. Dezember 2026** verlängert. Mehr Infos zum Förderprogramm sowie den Antrag finden Sie unter elwis.de im Bereich „Service“ unter „Förderprogramme“ oder auf [unserer Webseite](#).



Hinweise zu aktuellen Fördermaßnahmen



Mehr Informationen zum argoPositionPilot

Kontakt

argonics GmbH
Heßbrühlstraße 21D
70565 Stuttgart

 info@argonics.de

 +49 711 / 25253720

argonics

an Alphatron Marine company

argoPositionPilot

Manöver im Griff

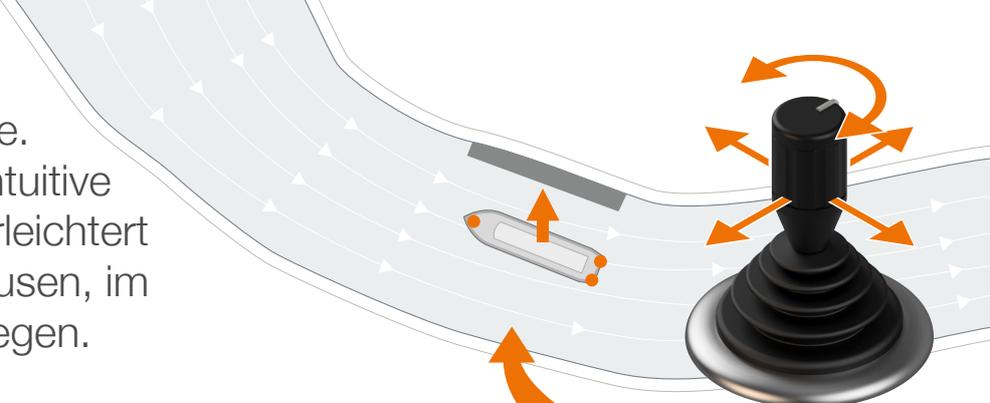
Manövrierhilfe zur Unterstützung vor Schleusen, im Hafen und beim Anlegen

argonics

an Alphatron Marine company



argoPositionPilot ist eine Manövrierhilfe für Binnenschiffe. Das System ermöglicht eine intuitive Steuerung des Schiffes und erleichtert so das Manövrieren vor Schleusen, im Hafen und beim An- bzw. Ablegen.

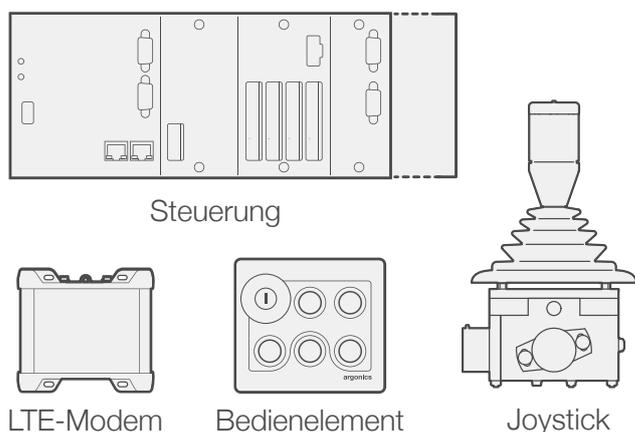


Erleichtert komplexe Manöver, z.B. beim An- und Ablegen, bei Schleusenfahrten und im Hafen

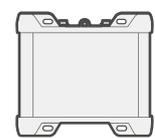
Merkmale

- Bedienung durch Joystick und Bedienpanel
- Individuelle Anbindung von Azimutantrieben der Hersteller Schottel, Veth, Verhaar Omega, Voith-Schneider und vielen mehr möglich
- Anbindung mehrerer Außenfahrstände möglich

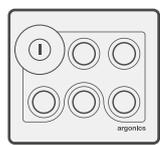
Lieferumfang



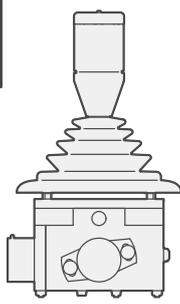
Steuerung



LTE-Modem



Bedienelement



Joystick

Vorteile

- Sichere Bedienung durch intuitive Joystick-Steuerung in komplexen Manövern
- Nur ein Joystick zur Steuerung der Geschwindigkeit und Richtung des Schiffes
- Darstellung und Bedienung durch **argoControlPanel flex** auf allen PCs möglich
- Perfekte Integration des **argoTrackPilot**

Voraussetzungen

- GNSS-Kompass und Wendeanzeiger
- ECDIS-Kartenanzeige
- Azimutantriebe mit kompatibellem Interface

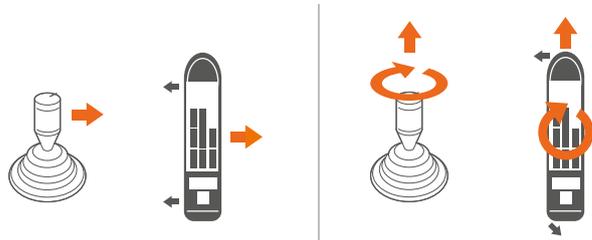


argoPositionPilot ist derzeit nur für Schiffe mit Azimutantrieben verfügbar.

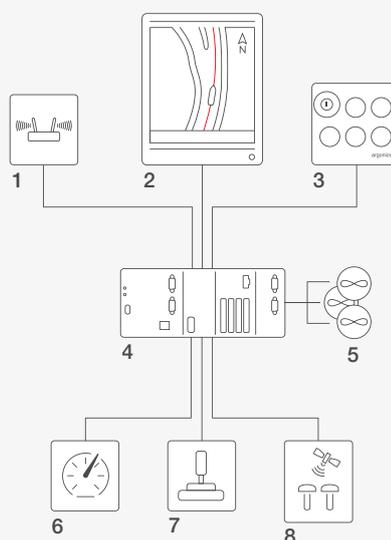
Funktionsweise

argoPositionPilot regelt die Längs-, Quer- und Drehgeschwindigkeit des Schiffes nach der Vorgabe des Schiffsführers mit dem Joystick. Drehzahl und Winkel der Azimutantriebe werden geregelt.

Dadurch kann das Schiff mit nur einem Joystick – statt mit mehreren Hebeln – gesteuert werden.



Systemübersicht



- 1 LTE-Modem
- 2 ECDIS, z.B. **argoRadarPilot** mit **argoControlPanel flex**
- 3 Bedienelement **argoPositionPilot**
- 4 Steuerung **argoPositionPilot** MC206, zertifiziert von DNV, BV
- 5 Anbindung der Azimutantriebe
- 6 Wendeanzeiger
- 7 Joystick
- 8 GNSS-Kompass