



## Hinweis zu Fördermöglichkeiten

Das Bundesministerium für Digitales und Verkehr unterhält derzeit ein Förderprogramm zur nachhaltigen Modernisierung von Binnenschiffen. Dieses Förderprogramm wurde bis zum **31. Dezember 2026** verlängert. Mehr Infos zum Förderprogramm sowie den Antrag finden Sie unter [elwis.de](http://elwis.de) im Bereich „Service“ unter „Förderprogramme“ oder auf unserer [Webseite](#).



Hinweise zu aktuellen Fördermaßnahmen



Mehr Informationen zum argoPositionPilot

## Kontakt

argonics GmbH  
Heßbrühlstraße 21D  
70565 Stuttgart

 [info@argonics.de](mailto:info@argonics.de)

 +49 711 / 25253720

**argonics**  
an Alphatron Marine company

# argoPositionPilot

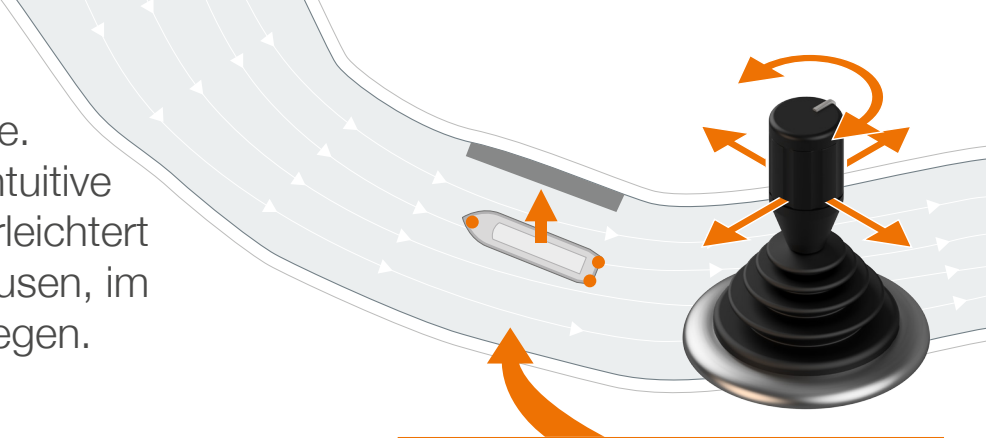
## Manöver im Griff

Manövrierhilfe zur Unterstützung vor Schleusen, im Hafen und beim Anlegen

**argonics**  
an Alphatron Marine company



**argoPositionPilot** ist eine Manövrierhilfe für Binnenschiffe. Das System ermöglicht eine intuitive Steuerung des Schiffes und erleichtert so das Manövrieren vor Schleusen, im Hafen und beim An- bzw. Ablegen.

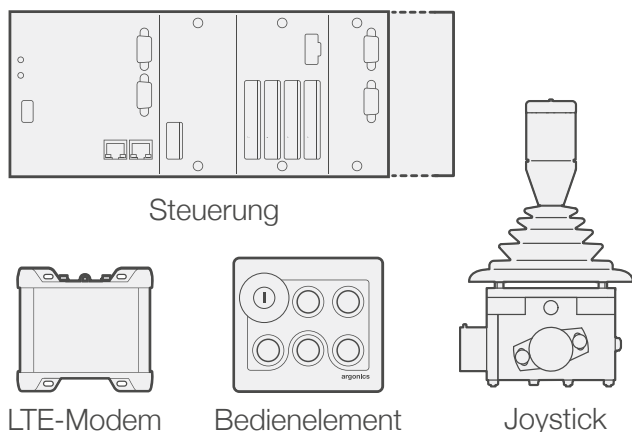


*Erleichtert komplexe Manöver, z.B. beim An- und Ablegen, bei Schleusenfahrten und im Hafen*

## Merkmale

- Bedienung durch Joystick und Bedienpanel
- Individuelle Anbindung von Azimutantrieben der Hersteller Schottel, Veth, Verhaar Omega, Voith-Schneider und vielen mehr möglich
- Anbindung mehrerer Außenfahrstände möglich

## Lieferumfang



## Vorteile

- Sichere Bedienung durch intuitive Joystick-Steuerung in komplexen Manövern
- Nur ein Joystick zur Steuerung der Geschwindigkeit und Richtung des Schiffes
- Darstellung und Bedienung durch **argoControlPanel flex** auf allen PCs möglich
- Perfekte Integration des **argoTrackPilot**

## Voraussetzungen

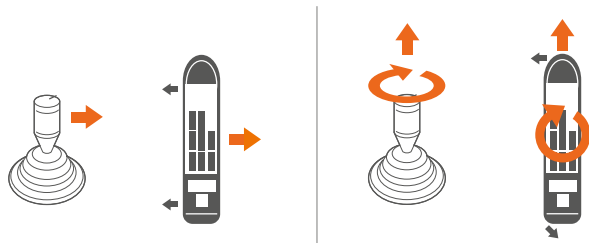
- GNSS-Kompass und Wendeanzeiger
- ECDIS-Kartenanzeige
- Azimutantriebe mit kompatibellem Interface

**i** **argoPositionPilot** ist derzeit nur für Schiffe mit Azimutantrieben verfügbar.

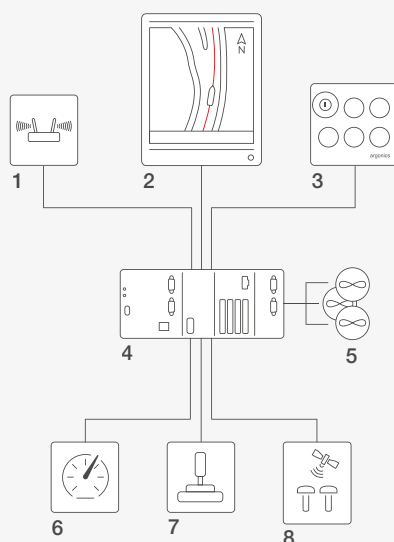
## Funktionsweise

**argoPositionPilot** regelt die Längs-, Quer- und Drehgeschwindigkeit des Schiffes nach der Vorgabe des Schiffsführers mit dem Joystick. Drehzahl und Winkel der Azimutantriebe werden geregelt.

Dadurch kann das Schiff mit nur einem Joystick – statt mit mehreren Hebeln – gesteuert werden.



## Systemübersicht



- 1 LTE-Modem
- 2 ECDIS, z.B. **argoRadarPilot** mit **argoControlPanel flex**
- 3 Bedienelement **argoPositionPilot**
- 4 Steuerung **argoPositionPilot** MC206, zertifiziert von DNV, BV
- 5 Anbindung der Azimutantriebe
- 6 Wendeanzeiger
- 7 Joystick
- 8 GNSS-Kompass