

Vorbereitung und Start

1) Prüfen – Bedienteil:



Bereit-Signal:

Grün → System bereit

Aus → Problem, siehe Bedienoberfläche

2) Prüfen – Bedienoberfläche:

1) Position-LED: **Grün** → Position OK

Gelb/Rot → Position nicht OK



2) Bereit-LED: **Grün** → System bereit

Rot → Fehler

Grau → Motoren nicht verfügbar



3) **Modus** am Bedienteil **wählen**

→ schaltet argoPositionPilot ein



4) **Modus-Symbol** leuchtet **grün** → System aktiv

3 Modi



Modus „Manöver“

Funktion „Joystick“ gibt die Geschwindigkeit in die jeweilige Richtung vor:

- Vorwärts: Schiff fährt nach vorne
- Seitwärts: Schiff fährt quer
- Drehen: Schiff dreht

! WARNUNG: Durch Wind und Strömung kann das Schiff abgetrieben werden!

Funktion „Virtueller Anker“

- Joystick in der Mitte → Schiff bleibt an dieser Stelle mit der aktuellen Ausrichtung stehen
- Joystick fällt auf Modus „Geschwindigkeit“ zurück, wenn der Hebel bewegt wird.



Modus „**Crash Stop**“ & „**Schleuse**“

- Noch nicht verfügbar.

Oberfläche/Menü

argoControlPanel flex – minimiert

- Fokus auf Statusanzeigen und Fehlermeldung

argoControlPanel flex – maximiert



- Home:

Aktueller Zustand, Ruderpropeller, Conning-Anzeige mit Ist- und Sollwerten



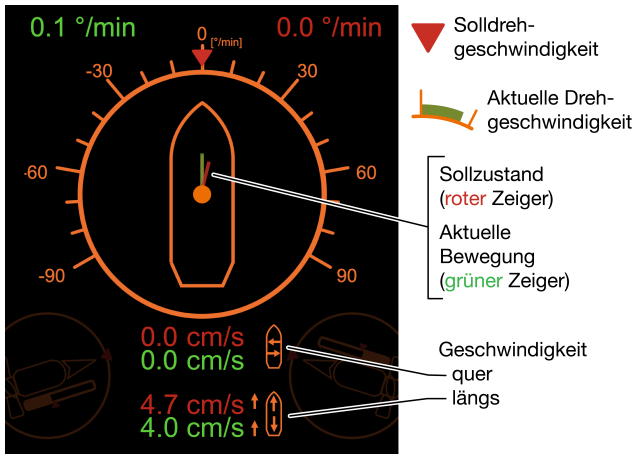
- Regler → Reglerverstärkung:

- Wert erhöhen: System schneller, möglicherweise aber auch zu aggressiv
- Wert senken: System langsamer, aber ruhiger



- Systemeinstellungen: Zugang zu Neuigkeiten, Systeminformationen, Sprache, Hilfeseite und Fernwartung

Anzeige



Das System regelt die **aktuelle Bewegung des Schiffs** auf den **gewünschten Sollzustand**. Über den Joystick wird die Sollbewegung vorgegeben und als roter Zeiger dargestellt.

Korrekte Funktion prüfen

- Am ECDIS und in der Systemoberfläche sowie visuell (aus dem Steuerhaus blicken) prüfen:



Steuert der argoPositionPilot das Schiff in die gewünschte Richtung?



Hält er das Schiff auf gewünschter Position?

Mögliche Fehlerquellen

- Antriebe bereit? Wenn nicht → Bereit-LED aus (in Oberfläche grau)
- Kein GPS/kein Wendeanzeiger → Position-LED rot

Support

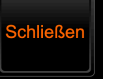
a) Systemversion und Seriennummer prüfen



b) Zugriff für **Fernwartung** erlauben



c) argoPositionPilot Neustarten



Support Hotline

+49 711 25253721

Mo.-Fr. 09:00-16:00 Uhr

argoPositionPilot – Warnungen und Alarme

Name	Beschreibung	Maßnahmen	Name	Beschreibung	Maßnahmen
Position ungenau	Fehlererkennung des Filters für die Messwerte (hier: Position) hat einen Fehler entdeckt.	<ul style="list-style-type: none"> • Warnung zurücksetzen oder warten, bis diese von selbst verschwindet 	Position zu ungenau	Auswertung der GPS-Daten hat ein Problem erkannt, beispielsweise einen Sprung in der Position oder im Nordwinkel. Möglicherweise verursacht durch eine Brückendurchfahrt.	<ul style="list-style-type: none"> • Alarm bestätigen. Kann nur durch Deaktivieren des TrackPilots erfolgen • Warten, bis der Status des „Position“ in der Bedienoberfläche grün ist • Prüfen, ob die Schiffposition und Lage im Kartendisplay mit der Realität übereinstimmt • Aktivieren des argoPositionPilot • Erhöhte Aufmerksamkeit • Gegebenenfalls manuell weiterfahren
GPS (2): Keine Position empfangen	GPS-Empfänger sendet keine GGA-Daten/ GPS2-Empfänger sendet keine GGA-Daten	<ul style="list-style-type: none"> • Alarm bestätigen • Korrekte Funktion des Systems überwachen • Erhöhte Aufmerksamkeit • Abwarten, ob die Daten wieder empfangen werden • Gegebenenfalls manuell weiterfahren • Warnung zurücksetzen oder warten, bis diese von selbst verschwindet 	Systemfehler 002 - Support kontaktieren	Die Steuerung hat ein schwerwiegendes Problem	<ul style="list-style-type: none"> • Sofort abschalten • Korrekte Funktion aller Geräte prüfen • Kontaktieren Sie den Kundendienst
GPS (2): Keine Geschwindigkeit empfangen	GPS-Empfänger sendet keine VTG-Daten/ GPS2-Empfänger sendet keine VTG-Daten	<ul style="list-style-type: none"> • Alarm bestätigen • Korrekte Funktion des Systems überwachen • Erhöhte Aufmerksamkeit • Abwarten, ob die Daten wieder empfangen werden • Gegebenenfalls manuell weiterfahren • Warnung zurücksetzen oder warten, bis diese von selbst verschwindet 			
GPS (2): Kein Heading empfangen	GPS-Empfänger sendet keine HDT-Daten/ GPS2-Empfänger sendet keine HDT-Daten	<ul style="list-style-type: none"> • Alarm bestätigen • Korrekte Funktion des Systems überwachen • Erhöhte Aufmerksamkeit • Abwarten, ob die Daten wieder empfangen werden • Gegebenenfalls manuell weiterfahren • Warnung zurücksetzen oder warten, bis diese von selbst verschwindet 			
argoPositionPilot abgeschaltet	Der argoPositionPilot wurde unerwartet abgeschaltet	argoPositionPilot bei Bedarf wieder aktivieren und die korrekte Funktion aller Geräte überprüfen.			
Keine Wendegeschwindigkeit empfangen	Der Empfang der Wendegeschwindigkeit ist gestört	Kontrollieren Sie die korrekte Funktion aller Geräte. Sollte diese Warnung nicht von selbst verschwinden, kontaktieren Sie den Kundendienst.			